

日本国特許庁 JAPAN PATENT OFFICE

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出 願 年 月 日 Date of Application:

2003年 3月31日

出 願 番 号 Application Number:

特願2003-097065

[ST. 10/C]:

[] P 2 0 0 3 - 0 9 7 0 6 5]

出 願 人
Applicant(s):

セイコーエプソン株式会社

2004年 2月27日

特許庁長官 Commissioner, Japan Patent Office







【書類名】

特許願

【整理番号】

J0097742

【提出日】

平成15年 3月31日

【あて先】

特許庁長官殿

【国際特許分類】

H04N 1/40

【発明者】

【住所又は居所】

長野県諏訪市大和3丁目3番5号 セイコーエプソン株

式会社内

【氏名】

三輪 真司

【発明者】

【住所又は居所】

長野県諏訪市大和3丁目3番5号 セイコーエプソン株

式会社内

【氏名】

萱原 直樹

【特許出願人】

【識別番号】

000002369

【氏名又は名称】 セイコーエプソン株式会社

【代理人】

【識別番号】

100066980

【弁理士】

【氏名又は名称】

森 哲也

【選任した代理人】

【識別番号】

100075579

【弁理士】

【氏名又は名称】 内藤 嘉昭

【選任した代理人】

【識別番号】

100103850

【弁理士】

【氏名又は名称】 崔 秀▲てつ▼



【手数料の表示】

【予納台帳番号】 001638

【納付金額】

21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】

明細書 1

【物件名】

図面 1

【物件名】

要約書 1

【包括委任状番号】 0014966

【プルーフの要否】

要

1



【書類名】

明細書

【発明の名称】 画像処理装置、画像処理方法およびプログラム

【特許請求の範囲】

【請求項1】 複数個の画素によって構成される対象画像を、前記画素間の特性が変化する部分を境界として、複数個の画像オブジェクト領域に分割する領域分割手段と、

前記領域分割手段によって分割された前記画像オブジェクト領域毎に、当該画像オブジェクト領域の代表的な特性を示す領域特性情報に基づいて、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正する画像補正手段と、を備えていることを特徴とする画像処理装置。

【請求項2】 前記画像補正手段は、前記画像オブジェクト領域の前記領域 特性情報を、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報に基 づいて算出する領域特性算出手段と、

前記領域特性算出手段によって算出された前記画像オブジェクト領域の前記領域特性情報に基づいて、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正するための補正関数を設定する補正関数設定手段と、

前記補正関数設定手段によって設定された前記補正関数に基づいて、前記画像 オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正する画素情報補正手 段と、

を備えていることを特徴とする請求項1に記載の画像処理装置。

【請求項3】 前記補正関数設定手段は、複数個の前記領域特性情報の条件を規定した適用条件と、前記補正関数とを対応付けておき、

前記画像オブジェクト領域の前記領域特性情報をもとに、当該領域特性情報を満足する前記適用条件に対応する補正関数を、前記複数個の補正関数の中から検索することを特徴とする請求項2に記載の画像処理装置。

【請求項4】 前記補正関数設定手段は、複数組の前記適用条件と前記補正 関数との組とを有する補正関数テーブルに基づいて、前記画像オブジェクト領域 の前記領域特性情報を満足する前記適用条件を検索し、検索した前記適用条件と 前記組を構成する前記補正関数を検索することを特徴とする請求項3に記載の画



像処理装置。

【請求項5】 前記補正関数設定手段は、複数個の異なる前記補正関数テーブルの中の任意の1個の前記補正関数テーブルを、1個または複数個の前記画像オブジェクト領域に対して設定し、設定した前記補正関数テーブルと当該画像オブジェクト領域の前記領域特性情報とに基づいて、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正するための前記補正関数を設定することを特徴とする請求項4に記載の画像処理装置。

【請求項6】 前記領域分割手段は、2個の隣接する前記画像オブジェクト領域の境界およびその近傍に存在する前記画素群であって、2個の前記画像オブジェクト領域のそれぞれの特性の中間の特性を有する前記画素から構成される前記画素群を、所定の領域判定条件に基づいて境界領域として検出する境界領域検出手段を備えていることを特徴とする請求項1から5のいずれか1項に記載の画像処理装置。

【請求項7】 前記補正関数設定手段は、前記境界領域を挟む2個の前記画像オブジェクト領域である第1画像オブジェクト領域と第2画像オブジェクト領域としたとき、前記第1画像オブジェクト領域の前記領域特性情報によって設定された前記補正関数である第1補正関数と、前記第2画像オブジェクト領域の前記領域特性情報によって設定された前記補正関数である第2補正関数とに基づいて、当該境界領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正することを特徴とする請求項6に記載の画像処理装置。

【請求項8】 下記の工程を備えていることを特徴とする画像処理方法。

- (a) 複数個の画素によって構成される対象画像を、前記画素間の特性が変化する部分を境界として、複数個の画像オブジェクト領域に分割する領域分割工程と
- (b) 前記領域分割工程によって分割された前記画像オブジェクト領域毎に、当該画像オブジェクト領域の代表的な特性を示す領域特性情報に基づいて、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正する画像補正工程
 - 【請求項9】 前記画像補正工程(b)は、下記の工程を備えていることを

1



特徴とする請求項8に記載の画像処理方法。

- (b1) 前記画像オブジェクト領域の前記領域特性情報を、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報に基づいて算出する領域特性算出工程と、
- (b2) 前記領域特性算出手段によって算出された前記画像オブジェクト領域の 前記領域特性情報に基づいて、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の 前記画素情報を補正するための補正関数を設定する補正関数設定工程と、
- (b3) 前記補正関数設定工程によって設定された前記補正関数に基づいて、前記画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正する画素情報補正工程。

【請求項10】 前記領域分割工程(a)は、

(a1) 2個の隣接する前記画像オブジェクト領域の境界およびその近傍に存在する前記画素群であって、2個の前記画像オブジェクト領域のそれぞれの特性の中間の特性を有する前記画素から構成される前記画素群を、所定の領域判定条件に基づいて境界領域として検出する境界領域検出工程を備えていることを特徴とする請求項8または9に記載の画像処理方法。

【請求項11】 下記の画像処理方法の各工程をコンピュータに実行させるプログラム。

- (a) 複数個の画素によって構成される対象画像を、前記画素間の特性が変化する部分を境界として、複数個の画像オブジェクト領域に分割する領域分割工程と
- (b) 前記領域分割工程によって分割された前記画像オブジェクト領域毎に、当該画像オブジェクト領域の代表的な特性を示す領域特性情報に基づいて、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正する画像補正工程。
- 【請求項12】 画像処理方法の前記画像補正工程(b)に備えられている下記の各工程をコンピュータに実行させる請求項11に記載のプログラム。
- (b1) 前記画像オブジェクト領域の前記領域特性情報を、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報に基づいて算出する領域特性算出工程



と、

- (b2) 前記領域特性算出手段によって算出された前記画像オブジェクト領域の 前記領域特性情報に基づいて、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の 前記画素情報を補正するための補正関数を設定する補正関数設定工程と、
- (b3) 前記補正関数設定工程によって設定された前記補正関数に基づいて、前記画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正する画素情報補正工程。

【請求項13】 画像処理方法の前記領域分割工程(a)に備えられている、(a1)2個の隣接する前記画像オブジェクト領域の境界およびその近傍に存在する前記画素群であって、2個の前記画像オブジェクト領域のそれぞれの特性の中間の特性を有する前記画素から構成される前記画素群を、所定の領域判定条件に基づいて境界領域として検出する境界領域検出工程を、コンピュータに実行させる請求項11または12に記載のプログラム。

【発明の詳細な説明】

$[0\ 0\ 0\ 1]$

【発明の属する技術分野】

本発明は、画像処理装置、画像処理方法およびプログラムに関する。特に、デジタルスチルカメラやスキャナによって入力される写真画像のデジタルデータに対して視覚効果を高める画像処理装置、画像処理方法およびプログラムに関する

[0002]

【従来の技術】

一般に、人が記憶する色は、実際にみた色よりも鮮やかな色彩に想起されることが多い。例えば、夕焼けはより赤く、青空はより青く、木々の葉は新緑のようなより鮮やかな緑の色によって、人は記憶する。この人が記憶する色を記憶色と呼ぶ。このため、画像の情報を写真、デジタルデータ等として保存し、保存したデジタルデータ等をディスプレイ装置、印刷装置等によって再生する場合、観察者は、保存した原画像のデジタルデータを忠実に再生した再生画像の色と観察者の中の記憶色とを比較すると、再生画像の鮮やかさが不足しているように感じる

V



場合が多い。そのため、再生画像の色を記憶色に近づけるための画像補正処理の 方法がいろいろと提案されている。

[0003]

特許文献1では、予め設定した基準色と、画像に含まれる基準色近傍の色データの代表値(例えば、平均値、中央値等)を合致させる方法が提案されている。また、特許文献2では、画像を定型の領域に分割し、分割したそれぞれの領域のオブジェクトに合わせて彩度変換を行なう方法が提案されている。また、特許文献3では、登録オペレータが選択した特定の対象物を、データベースに記憶しているその対象物の色の分布可能領域に合わせるように、その対象物の領域のみを補正する方法が提案されている。また、特許文献4では、画像中から、記憶色がある形状(例えば、顔、道路等)を、色情報を使わずに認識し、その領域の画像色をあるべき色に置換する方法が提案されている。

[0004]

しかしながら、特許文献1、特許文献3および特許文献4の発明では、予め設定した基準色や形状に従って色調補正を行なう方法であり、その基準色または形状の対象物の一般的な色に補正するものであって、その色が観察者が特定の場面で記憶した記憶色と一致しない場合があった。また、意図的に電球光下で撮影した写真が通常光のように変換されてしまう等、撮影意図を阻害する場合もあった

[0005]

また、特許文献3の発明では、オペレータが対象物を選択する操作が必要であり、多数の画像を処理する場合には、操作が煩雑になってしまうという問題もあった。また、作業コストもかかってしまうという問題点もあった。

また、特許文献2の発明では、画像の特性に基づいてパラメータを選択して彩度変換を行なうが、画像の主対象に合わせて彩度変換パラメータを選択すると、 背景の色を適切な色に補正できないという問題点もあった。

[0006]

【特許文献1】

特開平9-326941号公報



特開2000-123164号公報

【特許文献3】

特開2001-92956号公報

【特許文献4】

特開2002-279416号公報

[0007]

【発明が解決しようとする課題】

本発明は、以上のような問題点を解決するためになされたもので、対象領域を 分割した画像領域ごとに、その画像領域の領域特性に基づいて、その画像領域を 構成する画素の画素情報を補正することによって、補正された画素情報に基づい て再生される再生画像の色を記憶色に近づけることが可能な画像処理装置、画像 処理方法およびプログラムを提供することを目的とする。

[0008]

【課題を解決するための手段】

上述した従来の問題点を解決すべく下記の発明を提供する。

「発明1]

発明1は、複数個の画素によって構成される対象画像を、前記画素間の特性が変化する部分を境界として、複数個の画像オブジェクト領域に分割する領域分割手段と、前記領域分割手段によって分割された前記画像オブジェクト領域毎に、当該画像オブジェクト領域の代表的な特性を示す領域特性情報に基づいて、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正する画像補正手段と、を備えていることを特徴とする画像処理装置である。

[0009]

領域分割手段によって、対象領域が複数個の画像オブジェクト領域に分割され、画像補正手段によって、分割された画像オブジェクト領域ごとに、その画像オブジェクト領域の領域特性に基づいて、その画像オブジェクト領域を構成する画素の画素情報が、再生画像の色が記憶色に近づくように補正される。

これにより、画像オブジェクト領域ごとに、比較的適切な画像補正ができるこ

とから、印象に残った対象物を1つの画像オブジェクト領域とすることにより、 対象物の色を記憶色に近い色に補正した再生画像を生成することが可能となる。 更に、背景も1つの領域として比較的適切な画像補正ができることから、印象に 残った対象物の色に影響されることなく画像補正することが可能となる。また、 オペレータが、画像オブジェクト領域を選択することなく自動的に画像補正を実 行することから、操作の煩雑さが回避され、作業コストも削減される。

「発明2]

発明2は、発明1において、前記画像補正手段が、前記画像オブジェクト領域の前記領域特性情報を、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報に基づいて算出する領域特性算出手段と、前記領域特性算出手段によって算出された前記画像オブジェクト領域の前記領域特性情報に基づいて、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正するための補正関数を設定する補正関数設定手段と、前記補正関数設定手段によって設定された前記補正関数に基づいて、前記画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正する画素情報補正手段と、を備えていることを特徴とする画像処理装置である。

[0010]

領域特性算出手段によって、画像オブジェクト領域を構成する画素の画素情報に基づいて、その画像オブジェクト領域の領域特性が算出される。例えば、画像オブジェクト領域のすべての画素の特性の平均値を、その画像オブジェクト領域の領域特性として算出したり、画像オブジェクト領域の画素の特性の最大値を、その画像オブジェクト領域の領域特性として設定したりする。また、補正関数設定手段によって、その画像オブジェクト領域の画素の画素情報を補正するための補正関数が設定され、画素情報補正手段によって、その画像オブジェクト領域を構成する画素の画素情報が、補正関数に基づいて補正される。

$[0\ 0\ 1\ 1]$

これにより、画像オブジェクト領域ごとに、比較的適切な画像補正ができることから、印象に残った対象物を1つの画像オブジェクト領域とすることにより、 対象物の色を記憶色に近い色に補正した再生画像を生成することが可能となる。 更に、背景も1つの領域として比較的適切な画像補正ができることから、印象に 残った対象物の色に影響されることなく画像補正することが可能となる。また、 オペレータが、画像オブジェクト領域を選択することなく自動的に画像補正を実 行することから、操作の煩雑さが回避され、作業コストも削減される。

[発明3]

発明3は、発明2において、複数個の前記領域特性情報の条件を規定した適用 条件と、前記補正関数とを対応付けておき、前記補正関数設定手段は、前記画像 オブジェクト領域の前記領域特性情報をもとに、当該領域特性情報を満足する前 記適用条件に対応する補正関数を、前記複数個の補正関数の中から検索すること を特徴とする画像処理装置である。

$[0\ 0\ 1\ 2\]$

画像オブジェクト領域の領域特性に基づいて、その画像オブジェクト領域を構成する画素の画素情報を補正する補正関数が、自動的に検索されることから、オペレータが、補正したい画像オブジェクト領域を選択して、選択された画像オブジェクト領域に対して補正するという、操作の煩雑さが回避され、作業コストも削減される。

[発明4]

発明4は、発明3において、前記補正関数設定手段が、前記適用条件と前記補 正関数との組を、複数組有する補正関数テーブルに基づいて、前記画像オブジェ クト領域の前記領域特性情報を満足する前記適用条件を検索し、検索した前記適 用条件と前記組を構成する前記補正関数を検索することを特徴とする画像処理装 置である。

[0013]

画像オブジェクト領域の領域特性と補正関数テーブルとに基づいて、その画像 オブジェクト領域を構成する画素の画素情報を補正する補正関数が、自動的に検 素されることから、オペレータが、補正したい画像オブジェクト領域を選択して 、選択された画像オブジェクト領域に対して補正するという、操作の煩雑さが回 避され、作業コストも削減される。

「発明5]

9/

発明5は、発明4において、前記補正関数設定手段が、複数個の異なる前記補 正関数テーブルの中の任意の1個の前記補正関数テーブルを、1個または複数個 の前記画像オブジェクト領域に対して設定し、設定した前記補正関数テーブルと 当該画像オブジェクト領域の前記領域特性情報とに基づいて、当該画像オブジェ クト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正するための前記補正関数を設 定することを特徴とする画像処理装置である。

[0014]

入力装置等を利用して、画像オブジェクト領域ごと、または、対象画像ごとに、数個の補正関数テーブルの中から、適当な補正関数テーブルをオペレータに選択させる。これにより、画像オブジェクト領域ごとに、適切な画像補正ができることから、印象に残った対象物を1つの画像オブジェクト領域とすることにより、対象物の色を記憶色に近い色に補正した再生画像を生成することが可能となる。例えば、「人物」、「情熱的」等の組み合わせを用意し、「人物」の組み合わせを利用した場合は全体にやや彩度を落として、柔らかい色調に補正したり、「情熱的」の組み合わせを利用した場合は赤系統の色を強調するように補正したりすることができる。

「発明6]

発明6は、発明1から5のいずれか1つにおいて、前記領域分割手段が、2個の隣接する前記画像オブジェクト領域の境界およびその近傍に存在する前記画素群であって、2個の前記画像オブジェクト領域のそれぞれの特性の中間の特性を有する前記画素から構成される前記画素群を、所定の領域判定条件に基づいて境界領域として検出する境界領域検出手段を備えていることを特徴とする画像処理装置である。

[0015]

境界領域検出手段によって、2個の画像オブジェクト領域に挟まれたそれぞれの画像オブジェクト領域の画素の特性の中間の特性を有する画素から構成される境界領域が、1つの画像領域として検出される。これにより、対象画像内の画像オブジェクトが明確なエッジによって区切られず、若干の幅の境界領域を生じる場合においても、その境界領域を画像領域として分割でき、この境界領域に対し

ても適切な画像補正をすることが可能となる。

[発明 7]

発明7は、発明6において、前記補正関数設定手段が、前記境界領域を挟む2個の前記画像オブジェクト領域である第1画像オブジェクト領域と第2画像オブジェクト領域としたとき、前記第1画像オブジェクト領域の前記領域特性情報によって設定された前記補正関数である第1補正関数と、前記第2画像オブジェクト領域の前記領域特性情報によって設定された前記補正関数である第2補正関数とに基づいて、当該境界領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正することを特徴とする画像処理装置である。

[0016]

境界領域を挟む2個の画像オブジェクト領域のそれぞれの領域を補正する補正 関数に基づいて、その境界領域の画素の画素情報を補正することにより、境界領域を挟む画像オブジェクト領域ごとに補正された画像の連続性が失われず、違和 感のない再生画像を生成することが可能となる。

[発明8]

発明8は、(a)複数個の画素によって構成される対象画像を、前記画素間の特性が変化する部分を境界として、複数個の画像オブジェクト領域に分割する領域分割工程と、(b)前記領域分割工程によって分割された前記画像オブジェクト領域毎に、当該画像オブジェクト領域の代表的な特性を示す領域特性情報に基づいて、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正する画像補正工程と、を備えていることを特徴とする画像処理方法である。

$[0\ 0\ 1\ 7]$

これにより、画像オブジェクト領域ごとに、比較的適切な画像補正ができることから、印象に残った対象物を1つの画像オブジェクト領域とすることにより、対象物の色を記憶色に近い色に補正した再生画像を生成することが可能となる。更に、背景も1つの領域として比較的適切な画像補正ができることから、印象に残った対象物の色に影響されることなく画像補正することが可能となる。また、オペレータが画像オブジェクト領域を選択することなく、自動的に画像補正を実行することから、操作の煩雑さが回避され、作業コストも削減される。

[発明9]

発明9は、発明8において、前記画像補正工程(b)が、(b1)前記画像オブジェクト領域の前記領域特性情報を、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報に基づいて算出する領域特性算出工程と、(b2)前記領域特性算出手段によって算出された前記画像オブジェクト領域の前記領域特性情報に基づいて、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正するための補正関数を設定する補正関数設定工程と、(b3)前記補正関数設定工程によって設定された前記補正関数に基づいて、前記画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正する画素情報補正工程と、を備えていることを特徴とする画像処理方法である。

$[0\ 0\ 1\ 8]$

これにより、画像オブジェクト領域ごとに、比較的適切な画像補正ができることから、印象に残った対象物を1つの画像オブジェクト領域とすることにより、対象物の色を記憶色に近い色に補正した再生画像を生成することが可能となる。更に、背景も1つの領域として比較的適切な画像補正ができることから、印象に残った対象物の色に影響されることなく画像補正することが可能となる。また、オペレータが、画像オブジェクト領域を選択することなく自動的に画像補正を実行することから、操作の煩雑さが回避され、作業コストも削減される。

[発明10]

発明10は、発明8または9において、前記領域分割工程(a)が、(a1) 2個の隣接する前記画像オブジェクト領域の境界およびその近傍に存在する前記 画素群であって、2個の前記画像オブジェクト領域のそれぞれの特性の中間の特 性を有する前記画素から構成される前記画素群を、所定の領域判定条件に基づい て境界領域として検出する境界領域検出工程を備えていることを特徴とする画像 処理方法である。

[0019]

これにより、対象画像内の画像オブジェクトが明確なエッジによって区切られず、若干の幅の境界領域を生じる場合においても、その境界領域を画像領域として分割でき、この境界領域に対しても適切な画像補正をすることが可能となる。

[発明11]

発明11は、画像処理方法の(a)複数個の画素によって構成される対象画像を、隣接する前記画素間の特性が所定の閾値より大きく変化する部分を境界として、複数個の画像オブジェクト領域に分割する領域分割工程と、(b)前記領域分割工程によって分割された前記画像オブジェクト領域毎に、当該画像オブジェクト領域の代表的な特性を示す領域特性情報に基づいて、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正する画像補正工程と、をコンピュータに実行させるプログラムである。

[0020]

これにより、画像オブジェクト領域ごとに、比較的適切な画像補正ができることから、印象に残った対象物を1つの画像オブジェクト領域とすることにより、対象物の色を記憶色に近い色に補正した再生画像を生成することが可能となる。更に、背景も1つの領域として比較的適切な画像補正ができることから、印象に残った対象物の色に影響されることなく画像補正することが可能となる。また、オペレータが画像オブジェクト領域を選択することなく、自動的に画像補正を実行することから、操作の煩雑さが回避され、作業コストも削減される。

「発明12]

発明12は、発明11において、画像処理方法の前記画像補正工程(b)に備えられている、(b1)前記画像オブジェクト領域の前記領域特性情報を、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報に基づいて算出する領域特性算出工程と、(b2)前記領域特性算出手段によって算出された前記画像オブジェクト領域の前記領域特性情報に基づいて、当該画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正するための補正関数を設定する補正関数設定工程と、(b3)前記補正関数設定工程によって設定された前記補正関数に基づいて、前記画像オブジェクト領域を構成する前記画素の前記画素情報を補正する画素情報補正工程と、をコンピュータに実行させるプログラムである。

[0021]

これにより、画像オブジェクト領域ごとに、比較的適切な画像補正ができることから、印象に残った対象物を1つの画像オブジェクト領域とすることにより、

対象物の色を記憶色に近い色に補正した再生画像を生成することが可能となる。 更に、背景も1つの領域として比較的適切な画像補正ができることから、印象に 残った対象物の色に影響されることなく画像補正することが可能となる。また、 オペレータが、画像オブジェクト領域を選択することなく自動的に画像補正を実 行することから、操作の煩雑さが回避され、作業コストも削減される。

「発明13]

発明13は、発明11または12において、画像処理方法の前記領域分割工程 (a)に備えられている、(a1)2個の隣接する前記画像オブジェクト領域の 境界およびその近傍に存在する前記画素群であって、2個の前記画像オブジェクト領域のそれぞれの特性の中間の特性を有する前記画素から構成される前記画素 群を、所定の領域判定条件に基づいて境界領域として検出する境界領域検出工程 を、コンピュータに実行させるプログラムである。

[0022]

これにより、対象画像内の画像オブジェクトが明確なエッジによって区切られず、若干の幅の境界領域を生じる場合においても、その境界領域を画像領域として分割でき、この境界領域に対しても適切な画像補正をすることが可能となる。

[0023]

【発明の実施の形態】

この発明の一実施態様を、図面を参照しながら説明する。

図1は、画像処理装置の構成図である。

図1に示すように、画像処理装置100は、制御プログラムに基づいて演算および装置全体を制御するCPU101と、所定領域にあらかじめCPU101の制御プログラム等を格納しているROM102と、ROM102等から読み出された情報やCPU101の演算過程において必要な演算結果を格納するためのRAM103と、外部装置に対して情報の入出力を媒介するインタフェース104を備えており、これらは、情報を転送するための信号線であるバス105により相互にかつ情報授受可能に接続されている。

$[0\ 0\ 2\ 4]$

インタフェース104には、外部装置として、データの入力が可能なキーボー

ド、マウス等の入力装置106と、画像処理の対象となる画像の画像情報を格納している記憶装置107と、画像処理した結果を画面等に出力する出力装置108とが接続されている。

図2は、画像処理装置の機能ブロック図の一例である。

[0025]

図2に示すように、画像処理装置100は、画像入力手段201、領域分割手段202、画像補正手段203および画像出力手段204を備えている。

画像入力手段201は、対象画像の画像情報を入力し、対象画像を構成している画素毎の画素情報として取得し、画像情報記憶部211に格納する。また、入力した画素情報を画像処理に適切なデータ形式の情報に変換して、画像情報記憶部211に格納する。例えば、RGBビットマップ形式の情報をCIE L*a*b*表色系に基づくデータ形式に変換して、画像情報記憶部211に格納する。

[0026]

一般に、デジタルスチルカメラやスキャナによって取得されるデジタル画像データはRGBビットマップ形式である。また、印刷やカラープリンタによる出力をするためのデジタル画像データはCMYKビットマップ形式である。そこで、本実施例においては、人間の視覚における色や明るさの違いを表現するのに適した色相、彩度、明度の値によって表現されるビットマップ形式に変換して画像処理を行なうこととする。このような人間が知覚する色の差を数値で表現する代表的な表現形式として、CIE L*a*b*表色系がある。尚、本発明の画像処理において、CIE L*a*b*表色系に基づくデータ形式で画像情報を扱っているが、これに限るものではない。例えば、色相や彩度に注目して処理を行なうためには、CIE L*a*b*表色系の色空間において、色相と彩度については、a*b*平面上の極座標系で表現すると処理が簡便になる。以下、画像情報として、色相、彩度、明度の値によって表されるビットマップ形式を例に挙げて説明する。また、画素の特性とは、画素情報の中の画素を特徴付ける情報のことであり、本実施例においては、色相、彩度、明度のことをいう。

[0027]

領域分割手段202は、対象画像を構成するすべての画素について、隣接する 画素間において、両画素の特性が大きく異なる境界点をエッジ点として抽出し、 近接するエッジ点群が閉空間を構成する場合に、この閉空間を画像オブジェクト 領域として検出する。「両画素の特性が大きく異なる」とは、エッジ判定条件で あり、条件情報記憶部212に格納されている情報である。

[0028]

図3は、縦3×横3画素のビットマップデータを示す模式図である。

ここで、各画素は画素オブジェクト情報としてX座標とY座標とによって識別される位置情報も備えている。更に、画素をp(x,y)と記す。図3に示すように、隣接する画素間において、両画素の特性が大きく異なる境界点を検索すると、黒丸で示す境界点が検出される。ここで、エッジ判定条件として、「色相が15以上異なる場合を境界点とする」とした。この黒丸によって構成される閉空間が画像オブジェクト領域として検出される。従って、図3においては、対象領域は、画素p(0,0)、p(0,1)、p(0,2)、p(1,2) によって構成される画像オブジェクト領域である第1領域と、画素p(1,0)、p(2,0)、p(1,1)、p(2,1)、p(2,2) とによって構成される画像オブジェクト領域である第2領域とに分割される。

$[0\ 0\ 2\ 9]$

また、領域分割手段202に境界領域検出手段221を備えることも可能である。境界領域検出手段221は、対象画像の中から画像オブジェクト領域および境界領域を検出する。即ち、隣接する2つの画像オブジェクトの境界およびその近傍において、それぞれの画像オブジェクトの中間の特性を有する画素から構成された領域を境界領域として検出する。具体的には、注目画素から所定の方向に連続した複数個の画素の特性と所定の領域判定条件とに基づいて、隣接する2つの画像オブジェクト領域をそれぞれ第1画像オブジェクト領域と第2画像オブジェクト領域とし、第1画像オブジェクト領域と第2画像オブジェクト領域のそれぞれに属する第1画素群と第2画素群、および第1画素群と第2画素群とに挟まれた境界画素群とを検出する。この検出された複数個の境界画素群の中の連続する同一の画素群を境界領域として検出する。

[0030]

図4は、第1画素群、第2画素群および境界画素群を説明するための模式図である。

注目画素 p 0 から所定の方向(例えば、X 方向)へ連続した画素 p i を順次取り出し、取り出した画素 p i の特性、必要によっては画素 p j から画素 p i までの特性および所定の領域判定条件に基づいて、順次取り出した画素 p i が第1画素群、第2 画素群または境界画素群に属するかを検索する。領域判定条件が下記の3条件である場合について、以下説明する。

[0031]

(条件1)第1画素群は、隣接する画素間における特性の差異が所定の閾値Aよりも小さい、注目画素より所定の方向へ連続した画素群である。

(条件2)境界画素群は、隣接する画素間における特性の差異が所定の閾値A以上、かつ、特性の変化の差異が所定の閾値Bよりも小さい、所定の方向に第1画素群より連続した画素群である。

[0032]

(条件3)第2画素群は、隣接する画素間における特性の差異が所定の閾値Aよりも小さい、かつ、第1画素群との特性の差異が所定の閾値C以上である、所定の方向に境界画素群より連続した画素群である。

ここで、特性の変化の差異 c_i とは、画素 p_{i-2} と画素 p_{i-1} との特性差異と、画素 p_{i-1} と画素 p_i との特性差異と、の差分の絶対値である。取り出した画素 p_i の特性を特性 a_i とすると、隣接する画素間の特性差異 b_i は、 b_i = a_i - a_{i-1} であり、変化の差異 c_i は、 c_i = $|b_i$ - $b_{i-1}|$ である。また、第1画素群と画素 p_i との特性差異とは、第1画素群を代表する特性と画素 p_i の特性との差分の絶対値であり、第1画素群を代表する特性を a_0 とすると、画素 p_i との特性差異 d_i は、 d_i = $|a_0$ - a_i |である。

[0033]

図4においては、画素を順次検索していくと、条件1である(b_i < A)を満足する画素は、i=0 から2であり、条件2である $\{(b_i>=A)$ かつ(b_i +1>=A) かつ(c_i < B)かつ(条件1を満足する画素より所定の方向に

存在)を満足する画素は、i=3から6であり、条件3である [$\{(b_i>=A)\}$) かつ $\{(b_i+1<A)\}$ または $\{(b_i<A)\}$ かつ $\{(d_i>=C)\}$ かつ $\{(d_i>=C)\}$ かつ $\{(b_i+1<A)\}$ または $\{(b_i<A)\}$ かつ $\{(d_i>=C)\}$ かつ $\{(d_i>=C)\}$ かつ $\{(b_i>=A)\}$ かつ $\{(d_i>=C)\}$ かつ $\{(b_i>=A)\}$ かつ $\{(d_i>=C)\}$ かつ $\{(b_i>=A)\}$ かつ $\{(d_i>=C)\}$ かつ $\{(b_i>=A)\}$ かつ $\{(d_i>=C)\}$ かっ $\{(d_i>=C)\}$ かつ $\{(d_i>=C)\}$ かつ $\{(d_i>=C)\}$ かつ $\{(d_i>=C)\}$ かっ $\{(d_i>=$

[0034]

上述したような画素群を検出することにより、対象領域を画像オブジェクト領域と境界領域に分割して検出することができる。以下、画像オブジェクト領域および境界領域を、画像領域とよぶ。

画像補正手段203は、領域分割手段202によって分割されたそれぞれの画像領域に対して、その画像領域の代表的な特性を示す領域特性を算出し、算出した画像領域の領域特性に基づいて、補正対象となる画素情報を補正するための補正関数を設定し、設定した補正関数により再生画像の色を補正する。また、画像補正処理203は、領域特性算出手段222、補正関数設定手段223および画素情報補正手段224を備えている。

[0035]

領域特性算出手段222は、画像領域ごとに、画像領域を構成する画素の特性に基づいて、画像領域の領域特性を算出する。例えば、画像領域に属するすべての画素の特性の平均値を画像領域の領域特性とした場合、図3の第1領域の領域特性は、「色相:30」、「彩度:60」、「明度:50」となり、第2領域の領域特性は、「色相:0」、「彩度:80」、「明度:50」となる。尚、画像領域の領域特性は、画像領域に属するすべての画素の特性の平均値に限るものではなく、分散、中央値、最大値、最小値等が考えられる。

[0036]

補正関数設定手段223は、画像領域の領域特性と所定の適用条件とに基づいて、再生画像の色を記憶色に近づけるために画素の画素情報を補正する補正関数を設定する。ここで、画素情報の元情報から補正後の情報への補正関数は、数式、テーブル値等であり、元情報から変換後の情報が一意的に決まるものであればよい。尚、適用条件と補正関数との組を、複数組有したテーブルを補正関数テー

ブルと呼ぶ。

[0037]

補正関数テーブルは、予め設定されており、補正関数情報記憶部213に格納されている。また、補正関数テーブルを複数個用意し、切り替えて利用することが可能である。例えば、「人物」、「風景」、「自然」、「情熱的」、「クール」等の補正関数テーブルを用意し、「人物」の補正関数テーブルを利用した場合は全体にやや彩度を落として、柔らかい色調に補正されたり、「情熱的」の補正関数テーブルを利用した場合は赤系統の色を強調するように補正されたりする。この補正関数テーブルの切り替えは、対象画像の中の画像領域ごとに切り替えることも、対象画像ごとに切り替えることも可能である。

[0038]

画素情報補正手段224は、補正関数設定手段223によって設定された補正 関数により画像領域を構成するすべての画素の特性を補正する。即ち、補正後の 画像である補正画像を構成する画素の画素情報を新たに算出する。算出した画素 情報を補正画像情報記憶部214に格納する。

図5は、対象領域を構成する画像領域の領域特性を示す模式図である。

[0039]

また、図6は、補正関数テーブルの一例を示す図である。

図5に示すように、対象領域は、4個の画像領域によって構成されている。尚、画像領域を構成するすべての画素の特性の平均値を、それぞれの画像領域の領域特性として設定している。

領域Aの領域特性を図6の補正関数テーブルの適用条件に当てはめるとNo. 1の条件に当てはまることがわかる。即ち、補正関数としては、「彩度=彩度×1.1」が設定され、領域Aに属するすべての画素の「彩度」が、この補正関数に基づいて新たに算出される。

[0040]

また、領域Bの領域特性を図 6 の補正関数テーブルの適用条件に当てはめると No. 2 の条件に当てはまることがわかる。即ち、補正関数としては、「色相= $30+(64-30)\times0.3$ | および「彩度=彩度+5」が設定され、領域B

1

に属するすべての画素の「色相」および「彩度」が、この補正関数に基づいて新 たに算出される。

[0041]

また、領域Cの領域特性を図6の補正関数テーブルの適用条件に当てはめるとNo.3の条件に当てはまることがわかる。即ち、補正関数としては、「色相=色相-2」、「明度=明度 $\times1.05$ 」および「彩度=彩度 $\times1.1$ 」が設定され、領域Cに属するすべての画素の「色相」、「明度」および「彩度」が、この補正関数に基づいて新たに算出される。

[0042]

また、領域Dの領域特性を図6の補正関数テーブルの適用条件に当てはめると、当てはまる条件がないことがわかる。即ち、領域Dに属するすべての画素の画素情報は、画像入力手段201によって取得した画素情報のままである。

従って、図5に示した対象画像を図6の補正関数テーブルに基づいて補正した画像は、「領域Aの彩度が向上した」、「領域Bの色相が領域Bの中間色に近づき、彩度が一律に向上した」、「領域Cの色相が少し変わり、明度および彩度が向上して明るくした」補正画像となる。

[0043]

画像出力手段204は、画像補正手段203によって、原画像から補正された 補正画像の画像情報を補正画像情報記憶部214から取得し、取得した画像情報 を、所望のデータ形式に変換して出力する。例えば、補正画像情報記憶部214 に格納されている情報がCIE L*a*b*表色系に基づくデータ形式であり 、所望のデータ形式がRGBビットマップ形式である場合は、CIE L*a* b*表色系に基づくデータ形式からRGBビットマップ形式に変換して出力する

[0044]

図7は、ROM102に予め格納されている制御プログラムによって色補正された再生画像を生成する画像処理のフローチャート図の一例である。

まず、対象画像の画像情報を入力し、入力した画像情報を画像処理に適切なデータ形式に変換して、画像情報記憶部211に格納する(S701)。次に、取

得した対象画像の画像情報と、条件情報記憶部212に予め記憶されている領域 分割条件情報とに基づいて、対象画像を複数個の画像領域に分割して検出する(S702)。ここでは、分割される画像領域は、エッジ判定により、画像オブジェクト領域および背景領域とするが、図4において説明したように、境界領域を 検出する処理を実行することにより、境界領域を画像領域として検出することも 可能である。尚、エッジ判定による領域分割処理の詳細は、後述する。

[0045]

次に、分割した画像領域ごとに、その画像領域の領域特性を算出し、算出した 画像領域の特性に基づいて補正関数を設定し、設定した補正関数に基づいて画像 情報を補正し、補正した画像情報を補正画像情報記憶部214に格納する(S7 03)。尚、この画像補正処理の詳細は、後述する。最後に、入力した原画像か ら補正された補正画像の画像情報を補正画像情報記憶部214から取得し、取得 した画像情報を所望のデータ形式に変換して出力する(S704)。

[0046]

図8は、図7におけるエッジ判定による領域分割処理のフローチャート図の一例である。

以下、図8のフローチャートを、図3の場合を例に挙げて説明する。尚、各画素は画素情報としてX座標とY座標とによって識別される位置情報も備えている。更に、画素をp(x,y)と記す。また、図8において、隣接する画素間の境界部の中心点を境界点と呼び、p(x,y)0、画素p(x,y)2、以2)と記す。境界点 p(x,y)3、以2、以2)と記す。境界点 p(x,y)4、以1、以2、以2)と画素p(x,y)5、回素p(x,y)6、回素p(x,y)7、以2、以2)の境界部の中心点である。

[0047]

まず、画素 p (0, 0) に注目し(S801)、画素 p (0, 0) と画素 P (1, 0) の特性を比較する(S802)。このとき、注目すべき画素 p (0, 0) を注目画素、比較すべき画素 p (1, 0) を比較画素と呼ぶ。この結果、画素 p (0, 0) と画素 P (1, 0) との間の特性差異があらかじめ設定されたエッジ判定閾値より大きい場合(S803; Yes)、境界点 f (0, 0, 1, 0) をエッジ点と判断する(S804)。

[0048]

例えば、エッジ判定閾値として「色相値:15」という設定があれば、画素 P (0,0) の色相値(=30)と画素 P (1,0) の色相値(=0)の差がエッジ判定閾値より大きいため、境界点 f(0,0,1,0) をエッジ点と判断する。ここで、閾値として、色相、彩度、明度のいずれか 1 個または複数個の組み合わせを設定することができる。更に、CIE L*a*b*表色系に基づく ΔE 値のような総合的な色差を利用することも可能である。また、閾値は、予め設定され、条件情報記憶部 212 に記憶されている。

[0049]

次に、画素 p (0, 0) と画素 P (0, 1) の特性を比較する(S 8 0 6)。 画素 p (0, 0) と画素 P (0, 1) との間の特性差異があらかじめ設定された エッジ判定閾値より大きい場合(S 8 0 7;Y e s)、境界点 f (0, 0, 0, 1) をエッジ点と判断する(S 8 0 8)。画素 p (0, 0) の色相値(= 3 0)と画素 P (0, 1) の色相値(= 3 0)の差がエッジ判定閾値以下ため、境界点 f (0, 0, 0, 1) をエッジ点としない。

[0050]

次に、注目画素を画素 p (1, 0) に移し(S 8 0 9、S 8 1 1、または S 8 1 2)、同様に画素 p (1, 0) と画素 P (2, 0) とを比較し、エッジ点を検出する。このように、注目画素を移しながら対象画像を構成する全画素についてエッジ点の検出を実行する(S 8 0 5、S 8 1 0、または S 8 1 3)。従って、図 3 の場合は、黒丸で示す境界点がエッジ点として検出される。

$[0\ 0\ 5\ 1]$

次に、近接するエッジ点群が閉領域を構成するか否かを判断する(S814)。図3の場合では距離1以内にあるエッジ点群により構成される領域を閉領域として検出する(S815)。従って、画素p(0,0)、p(0,1)、p(0,2)、p(1,2) によって構成される閉領域である第1領域と、画素p(1,0)、p(2,0)、p(1,1)、p(2,1)、p(2,2) とによって構成される閉領域である第2領域とが検出される。

[0052]

図9は、図7における画像補正処理のフローチャート図の一例である。

以下、図9を図5および図6の場合を例に挙げて説明する。

まず、画像情報を補正する対象領域を設定する(S 9 0 1)。次に、対象領域を構成するすべての画素の画素情報を画像情報記憶部 2 1 1 より読み出し(S 9 0 2)、対象領域の領域特性を算出する(S 9 0 3)。例えば、図 5 において、対象領域を領域Aと設定したとき、領域Aの領域特性として、「色相: 0」、「彩度: 8 0」、「明度: 5 0」が算出される。

[0053]

次に、対象領域に対して、指定された補正関数テーブルが存在するか否かを判定する(S904)。指定された補正関数テーブルが存在する場合(S904; Yes)は、指定された補正関数テーブルを補正関数情報記憶部 213 より読み出し(S905)、次のステップ S907 に移行する。例えば、対象領域に対して「人物」の補正関数テーブルが指定されている場合は、「人物」の補正関数テーブルを補正関数テーブルを補正関数情報記憶部 213 より読み出す。一方、指定された補正関数テーブルが存在しない場合(S904;No)は、あらかじめ設定されている基準の補正関数テーブルを補正関数情報記憶部 213 より読み出し(S906)、次のステップ S907 に移行する。

$[0\ 0\ 5\ 4]$

次に取得した補正関数テーブルの適用条件に基づいて、ステップS903において算出した対象領域の領域特性が満足する、適用条件と補正関数の組を補正関数テーブルから検索し(S907)、補正関数を設定する(S908)。例えば、領域Aの場合、領域Aの領域特性が、図6の補正関数テーブルの適用条件を満足する組は、No.1の組であることが検索される。したがって、補正関数として、「彩度=彩度 $\times1.1$ 」が設定される。

[0055]

次に、領域特性を満たす適用条件があるか否かを判定し(S 9 0 9)、領域特性を満たす適用条件がない場合(S 9 0 9; N o)は、対象領域のすべての画素の画素情報を補正なしに補正画像情報記憶部 2 1 4 に格納し(S 9 1 4)、次のステップS 9 1 5 へ移行する。図 5 において、領域 D は、領域特性を満たす適用

条件はない。したがって、領域Dの画像情報は原画像のままである。一方、領域特性を満たす適用条件がある場合(S909;Yes)は、補正の対象となる画素の画素情報を取得し(S910)、補正関数に基づいて、取得した画素情報の補正値を算出し(S911)、算出した補正値およびその他の画素情報を、補正画像情報記憶部214に格納する(S912)。例えば、領域Aの場合、画素の彩度を取り出し、補正関数「彩度=彩度×1.1」により補正後の彩度を算出し、補正した彩度と補正しなかった色相および明度を補正画像情報記憶部214に格納する。

[0056]

次に、対象領域のすべての画素に対して、補正対象の画素情報の補正値を算出したか否かを判定し(S913)、すべての画素に対して、補正対象の画素情報の補正値を算出した場合(S913;Yes)は、次のステップS914に移行する。すべての画素に対して、補正対象の画素情報の補正値を算出していない場合(S913;No)は、すべての画素に対して、補正対象の画素情報の補正値を算出していない場を算出するまで、ステップS910からステップS912までを繰り返す。

[0057]

最後に、対象画像のすべての画像領域を対象領域として補正処理を実行したか否かを判定し(S 9 1 5)、すべての画像領域を対象領域として補正処理を実行していない場合(S 9 1 5;No)は、すべての画像領域を対象領域として補正処理を実行するまで、ステップS 9 0 1 からステップS 9 1 4 までを繰り返す。一方、すべての画像領域を対象領域として補正処理を実行した場合(S 9 1 5;Yes)は、処理を終了する。例えば、図 5 においては、領域A、領域B、領域Cおよび領域Dのそれぞれの領域について、ステップS 9 0 1 からステップS 9 1 4 までを実行する。

[0058]

上述した画像補正は、画像オブジェクト領域を対象として補正関数テーブルを 参照する場合であるが、図4において説明したような方法により検出された境界 領域における画像補正についても説明する。

図10(a)は、境界領域における補正対象の画素の位置を説明するための模

式図であり、図10(b)は、境界領域を挟む両画像オブジェクト領域の補正関数の境界領域に対する寄与率を示す図の一例である。

[0059]

図10(a)のa-b線上に存在する境界領域の画素に対して、領域Aの補正関数faによって算出された補正値ca=fa(c0)および領域Bの補正関数fbによって算出された補正値cb=fb(c0)のそれぞれが、補正後の特性値cへ寄与する割合(以下、寄与率という)は、図10(b)に示すようにする。即ち、領域Aにおいて、caの寄与率は100(%)で、cbの寄与率は0(%)である。領域Bにおいては、caの寄与率は0(%)で、cbの寄与率は100(%)である。領域Aと領域Bとに挟まれた境界領域に存在する画素に対する、caの寄与率は100×(s-x)/s(%)、cbの寄与率は100×x/s(%)となる。ここで、c0は補正前の特性値を表し、xは画素の位置を表し、sは境界領域の幅を表す。したがって、領域Aと領域Bとに挟まれた境界領域おける画素の補正後の特性値cは、領域Aの補正関数faによって算出された補正値caおよび領域Bの補正関数fbによって算出された補正値cbと、画素の位置とによって、下記のような式によって表すことができる。

[0060]

 $c = \{c \ a \times (s - x) + c \ b \times x\} / s$

上述したように、境界領域における補正対象の画素情報の補正関数を設定することにより、境界領域においても、画像を補正することが可能である。また、図10(b)においては、領域Aと領域Bとから境界領域へのそれぞれの寄与率は、一次式にて表されているが、境界領域の画素の画素情報により寄与率を決めることも可能である。例えば、領域Aの特性値から補正対象の画素の特性値までの変化量と、補正対象の画素の特性値から領域Bの特性値までの変化量とに比例して寄与率を決めることも可能である。

$[0\ 0\ 6\ 1]$

また、上述した図7、図8および図9のフローチャートに示す処理を実行する場合には、ROM102に予め格納されている制御プログラムを実行する場合について説明したが、これらの各工程を実行させるプログラムを記録した情報記録

媒体から、そのプログラムをRAM103に読み込んで実行するようにしても良い。

$[0\ 0\ 6\ 2]$

ここで、情報記録媒体とは、RAM、ROM等の半導体記録媒体、FD、HD等の磁気記憶型記録媒体、CD、CDV、LD、DVD等の光学的読取方式記録媒体、MO等の磁気記憶型/光学的読取方式記録媒体であって、電子的、磁気的、光学等の読み取り方法のいかんにかかわらず、コンピュータによって読み取り可能な情報記録媒体であれば、あらゆる情報記録媒体を含むものである。

[0063]

なお、上述の実施態様は説明のためのものであり、本発明の範囲を制限するものではない。従って、当業者であればこれらの各要素もしくは全要素をこれと均等なものによって置換した実施態様を採用することが可能であるが、これらの実施態様も本発明の範囲に含まれる。

【図面の簡単な説明】

- 【図1】 画像処理装置の構成図。
- 【図2】 画像処理装置の機能ブロック図の一例。
- 【図3】 縦3×横3画素のビットマップデータを示す模式図。
- 【図4】 第1画素群、第2画素群および境界画素群を説明するための模式図。
 - 【図5】 対象領域を構成する画像領域の特性を示す模式図。
 - 【図6】 補正関数テーブルの一例を示す図。
- 【図7】 色補正された再生画像を生成する画像処理のフローチャート図の一例。
 - 【図8】 エッジ判定による領域分割処理のフローチャート図の一例。
 - 【図9】 画像補正処理のフローチャート図の一例。
- 【図10】 (a)は、境界領域における補正対象の画素の位置を説明するための模式図、(b)は、境界領域を挟む両画像オブジェクト領域の補正関数の境界領域に対する寄与率を示す図の一例。

【符号の説明】

 100 画像処理装置、 101 CPU、 102 ROM、 103 R

 AM、 104 インタフェース、 105 バス、 106 入力装置、 107 記憶装置、 108 出力装置、 201 画像入力手段、 202 領

 域分割手段、 203 画像補正手段、 204 画像出力手段、 221 境

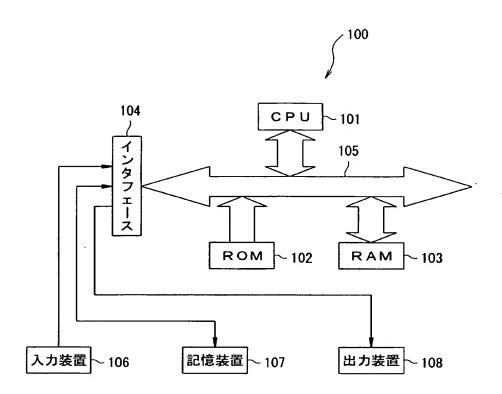
 界領域検出手段、 222 領域特性算出手段、 223 補正関数設定手段、

2 2 4 画素情報設定手段

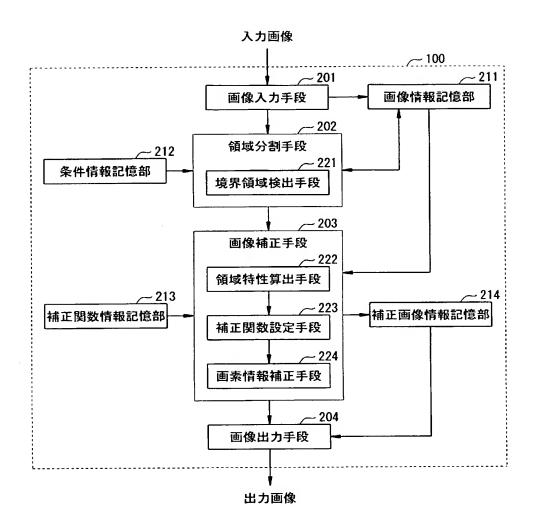
【書類名】

図面

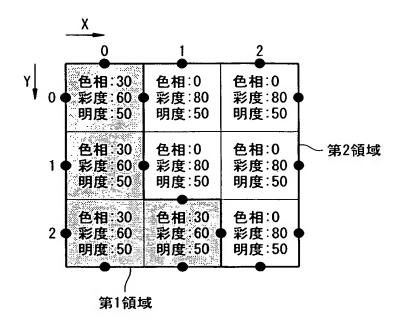
【図1】



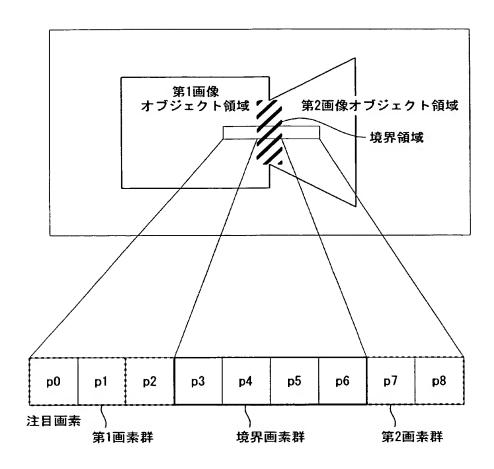
【図2】



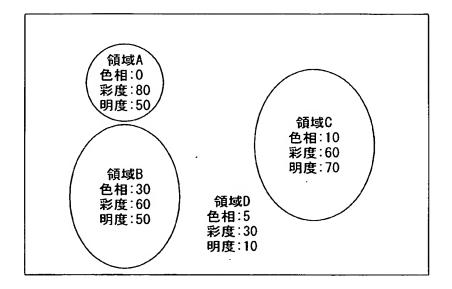
【図3】



【図4】



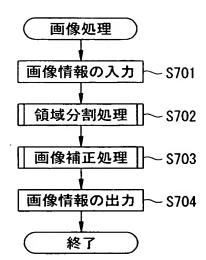
【図5】



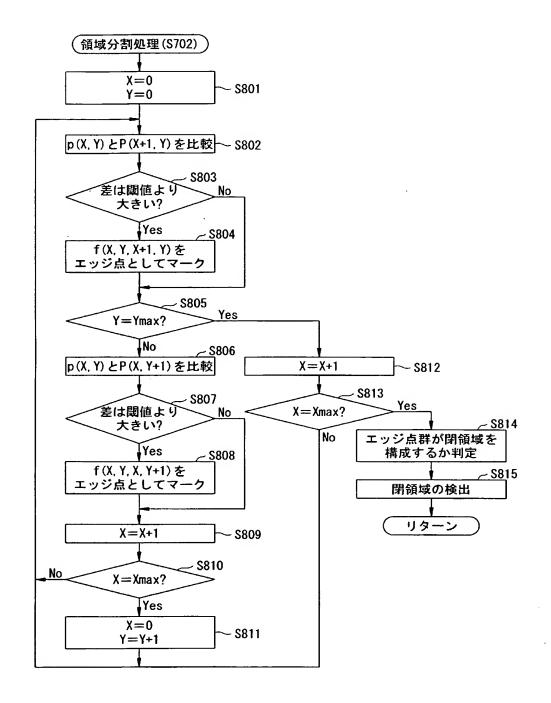
【図6】

No.	適用条件	補正関数
1	(色相<=5. or. 色相>=90) . and. 30<=明度<=70 . and. 彩度>=60	彩度=彩度×1.1
2	25<=色相<=35 . and. 30<=明度<=70 . and. 彩度>=60	色相=30+(色相-30)×0.3 彩度=彩度+5
3	7<=色相<=13 . and. 65<=明度<=75 . and. 50<=彩度<=70	色相=色相-2 明度=明度×1.05 彩度=彩度×1.1

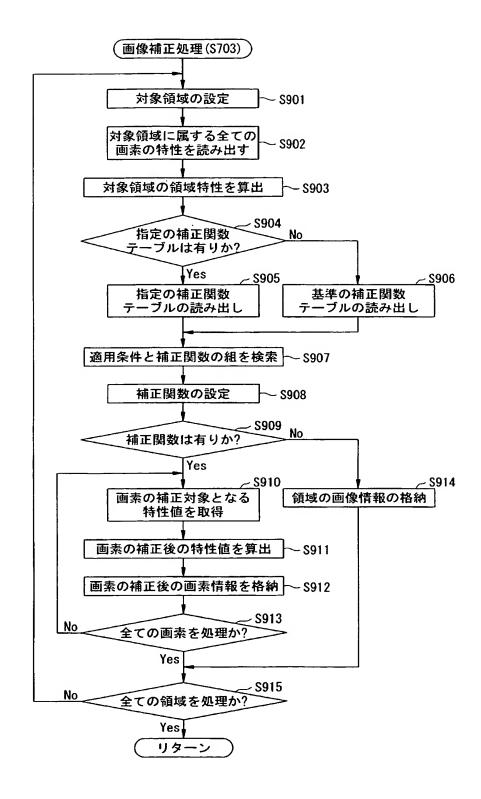
【図7】



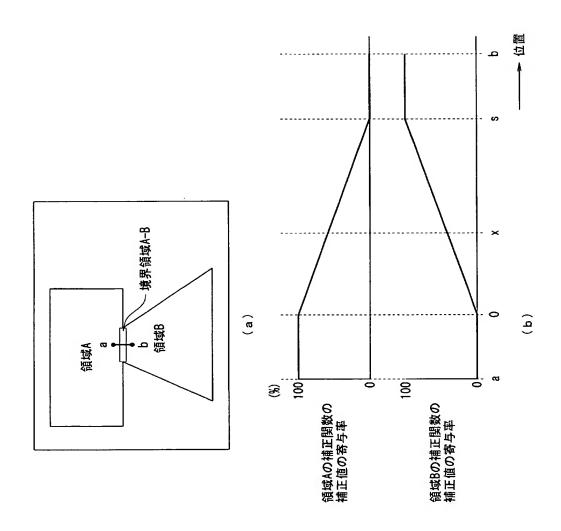
【図8】



【図9】



【図10】



1/E

【書類名】 要約書

【要約】

【課題】 対象領域を分割した画像領域ごとに、その画像領域の領域特性に基づいて、その画像領域を構成する画素の画素情報を補正することによって、補正された画素情報に基づいて再生される再生画像の色を記憶色に近づけることが可能な画像処理装置、画像処理方法およびプログラムを提供する。

【解決手段】 複数個の画素によって構成される対象画像を、画素間の特性が変化する部分を境界として、複数個の画像オブジェクト領域に分割する領域分割手段と、領域分割手段によって分割された画像オブジェクト領域毎に、画像オブジェクト領域の代表的な特性を示す領域特性情報に基づいて、画像オブジェクト領域を構成する画素の画素情報を補正する画像補正手段とを備えている。

【選択図】 図2

特願2003-097065

出願人履歴情報

識別番号

[000002369]

1. 変更年月日

1990年 8月20日

[変更理由]

新規登録

住 所

東京都新宿区西新宿2丁目4番1号

氏 名 セイコーエプソン株式会社